

# Cipri Santiago Zaragoza

Departamento de Matemáticas

10/06/2002

## LOS CUATERNIOS DE HAMILTON

### Primera forma de construirlos

Se define el conjunto  $\mathbb{H} := \mathbb{R}^4$  y llamamos  $1 = (1, 0, 0, 0)$ ,  $i = (0, 1, 0, 0)$ ,  $j = (0, 0, 1, 0)$ ,  $k = (0, 0, 0, 1)$ . Se tiene que cualquier elemento de  $\mathbb{H}$  es de la forma  $a + bi + cj + dk$  con  $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ .

Se define en  $\mathbb{H}$  la suma usual y el producto de forma que verifique las siguientes relaciones:

$$i^2 = j^2 = k^2 = -1, ij = k, ji = -k, ik = -j, ki = j, jk = i, kj = -i$$

$\curvearrowright$	$i$	$j$	$k$
$i$	$-1$	$k$	$-j$
$j$	$-k$	$-1$	$i$
$k$	$j$	$-i$	$-1$

Más exactamente, se definen:

$$\begin{aligned}(a_1 + b_1i + c_1j + d_1k) + (a_2 + b_2i + c_2j + d_2k) &= (a_1 + a_2) + i(b_1 + b_2) + \\ &+ j(c_1 + c_2) + k(d_1 + d_2) \\ (a_1 + b_1i + c_1j + d_1k)(a_2 + b_2i + c_2j + d_2k) &= (a_1a_2 - b_1b_2 - c_1c_2 - d_1d_2) + \\ &+ (a_1b_2 + b_1a_2 + c_1d_2 - d_1c_2)i + \\ &+ (a_1c_2 - b_1d_2 + c_1a_2 + d_1b_2)j + \\ &+ (a_1d_2 + b_1c_2 - c_1b_2 + d_1a_2)k\end{aligned}$$

Se define además la conjugación “cuaterniónica” por

$$\overline{a + bi + cj + dk} = a - bi - cj - dk$$

Se tiene que  $(\mathbb{H}, +, \cdot)$  es un cuerpo no conmutativo, llamado cuerpo de cuaternios de Hamilton.

## Segunda forma de construirlos

Consideramos el conjunto  $\mathbb{H} := \{z + jw : z, w \in \mathbb{C}\}$ , donde  $j \notin \mathbb{C}$  y definimos las siguientes operaciones:

$$\begin{aligned}(z_1 + jz_2) + (w_1 + jw_2) & : = (z_1 + w_1) + j(z_2 + w_2) \\ (z_1 + jz_2)(w_1 + jw_2) & : = (z_1w_1 - \bar{z}_2w_2) + j(\bar{z}_1w_2 + z_2w_1)\end{aligned}$$

$\forall (z_1 + jz_2), (w_1 + jw_2) \in \mathbb{H}$ .

Se tiene que  $(\mathbb{H}, +, \cdot)$  es un cuerpo no conmutativo.

Además,  $j^2 = -1$  y  $\mathbb{C} \ll \mathbb{H}$ , es decir,  $\mathbb{H}$  contiene a  $\mathbb{C}$  como subcuerpo.

## Tercera forma de construirlos

Consideramos  $\left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix} : a, b \in \mathbb{R} \right\} \cong \mathbb{C}$  (es decir, estamos considerando  $\mathbb{C}$  como las transformaciones lineales de  $\mathbb{R}^2$  en  $\mathbb{R}^2$ ). Entonces, se tiene que

$$\left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ -\bar{b} & \bar{a} \end{pmatrix} : a, b \in \mathbb{C} \right\} \cong \mathbb{H}$$

(proceso de Cayley-Dixon).

## Teorema final de la Aritmética

Este teorema nos dice que el único cuerpo conmutativo que es un  $\mathbb{R}$ -espacio vectorial de dimensión finita es  $\mathbb{C}$ . Por tanto, si se quiere construir un cuerpo que sea  $\mathbb{R}$ -espacio vectorial de dimensión finita es preciso buscarlo entre los cuerpos no conmutativos.

## Los cuaternios de Hurwitz

Los elementos del conjunto

$$\mathbb{H}_1 := \{a + bi + cj + dk : a, b, c, d \in \mathbb{Z}\}$$

se llaman cuaternios de Hurwitz.